

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِیْمِ

یاد آوری 1:

- تنش Stress: نیرو بر واحد سطح

$$\sigma = \frac{F}{A}$$

$$\sigma = \lim_{A \rightarrow 0} \frac{F}{A}$$

- استحکام Strength:

مکزییم تنش قابل تحمل توسط ماده را استحکام گویند (S_y و S_u)

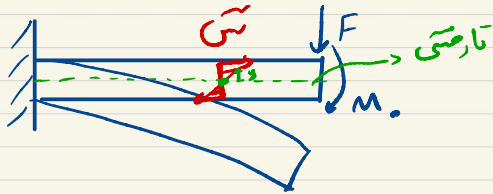
- ضریب اطمینان: بنابه دلایلی هیچگاه از تمام ظرفیت استحکام ماده برای

طراحی استفاده نمی شود.

$$SF \leq FS \leq n = \frac{S}{\sigma} = \frac{\text{استحکام}}{\text{تنش موجود در مقطع}}$$

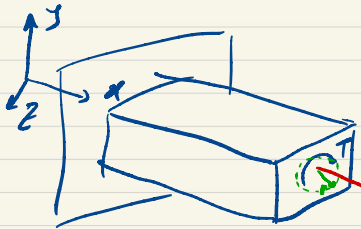
- دلیل عدم انحنای: ۱- به ماده انحنای نداریم
 ۲- به روابط انحنای نداریم

عنتی:



عامله تا تارختی $\sigma = \frac{M y}{I}$
 همان اینرسی سطح مقطع $I = \int y^2 dA$
 دایره $I = \frac{\pi R^4}{4}$

بیمینی:

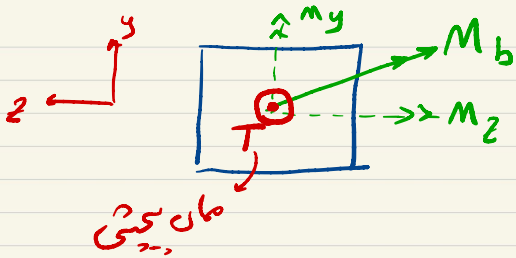


همان بیمینی T_x

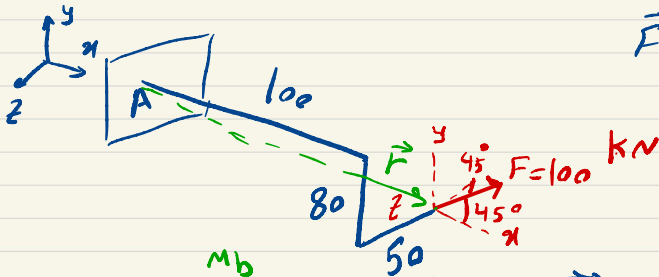
عامله تا مرکز $\tau = \frac{T r}{J}$

همان اینرسی دورانی $J = \int r^2 dA$

دایره $J = \frac{\pi R^4}{2}$



$$M_b = \sqrt{M_y^2 + M_z^2}$$



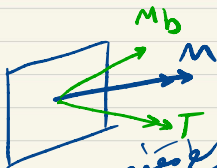
مثال:

$$\vec{F} = \begin{pmatrix} 100/2 \\ 100/\sqrt{2} \\ 100/2 \end{pmatrix} \quad \vec{r} = \begin{pmatrix} 100 \\ -80 \\ -50 \end{pmatrix}$$

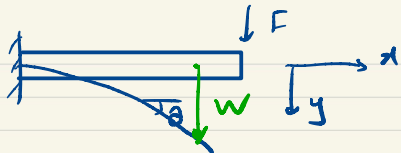
$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$$

$$\vec{T} = \vec{n} \cdot \vec{M}$$

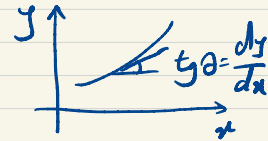
$$\vec{M}_b = \vec{M} - \vec{T}$$



بردار واحد عمود بر سطح مقطع



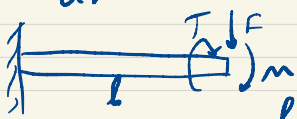
- خیز: w : جابجایی نقطه (خیز)



$$\frac{dw}{dx} = \theta$$

$$\frac{d^2w}{dx^2} = \frac{M}{EI} \rightarrow \text{مکان خمی در هر مقطع}$$

$$\frac{d^3w}{dx^3} = \frac{V}{EI} \rightarrow \text{نرخ برشی در هر مقطع}$$



نرخ برشی محوری
خمی
بیهی

- روش انرژی:

انرژی تغییر شکل
اکرنشی

$$U = \int_0^l \frac{M^2 dx}{2EI} + \int_0^l \frac{F^2 dx}{2EA} + \int_0^l \frac{T^2 dx}{2GJ}$$

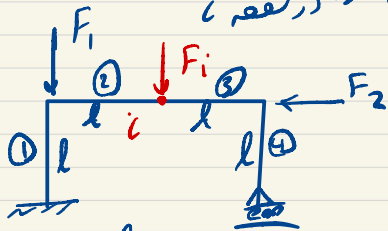
$$U = \int_0^l \frac{n^2 dx}{2EI} + \frac{F^2 l}{2EA} + \frac{T^2 l}{2GJ}$$

برای مثال فنون F و T
در طول میله تاب و کشش
مستقر است.

$$\Delta_i = \frac{\partial U}{\partial F_i}$$

جابجایی در نقطه i

نیرو اعمال شده در نقطه i



$$U_1 = \int_0^l \frac{(F_2 \cdot x - F_i l)^2 dx}{2EI} + \int_0^l \frac{(F_1 + F_i)^2 dx}{2EA}$$

مثال: $\Delta_i = ?$

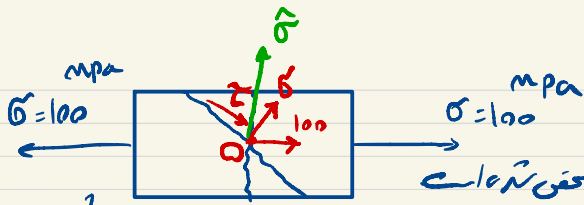
$$U_2 = \int_0^l \frac{(F_i \cdot x)^2 dx}{2EI} + \int_0^l \frac{F_2^2 dx}{2EA}$$

$$U_3 = \int_0^L \frac{F_2^2 dx}{2EA}$$

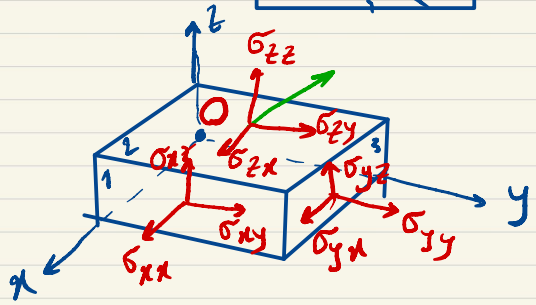
$$U = U_1 + U_2 + U_3$$

$$\Delta_i = \frac{\partial U}{\partial F_i} \Big|_{F_i=0}$$

- تانسور تنش:



$\hat{\sigma}$: بردار تنش در صفحه‌ی مشخص شده است



$$\sigma \equiv \begin{bmatrix} \sigma_{xx} & \sigma_{xy} & \sigma_{xz} \\ \sigma_{yx} & \sigma_{yy} & \sigma_{yz} \\ \sigma_{zx} & \sigma_{zy} & \sigma_{zz} \end{bmatrix}$$

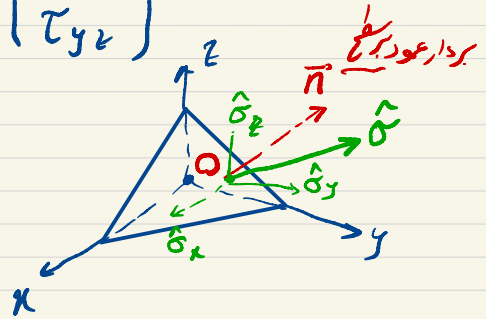
تانسور
تنش

$$\equiv \sigma_{ij}$$

برای ساده‌سازی چون تنش مقارن است آن را بصورت بردار خلاصه می‌کنند:

$$\sigma = \begin{Bmatrix} \sigma_{xx} \\ \sigma_{yy} \\ \sigma_{zz} \\ \tau_{xy} \\ \tau_{xz} \\ \tau_{yz} \end{Bmatrix} \quad \sigma_{xx}$$

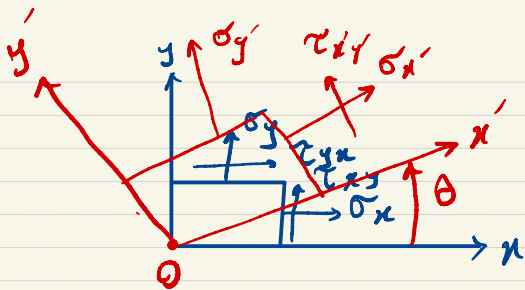
۹ مؤلفه مستقل دارد.



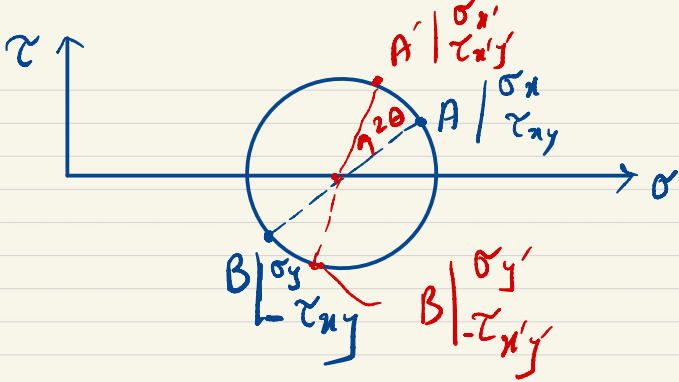
بردار عمود بر سطح $\vec{n} = \begin{Bmatrix} l \\ m \\ n \end{Bmatrix}$

$$\begin{Bmatrix} \hat{\sigma}_x \\ \hat{\sigma}_y \\ \hat{\sigma}_z \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_{xx} & \sigma_{xy} & \sigma_{xz} \\ & \sigma_{yy} & \sigma_{yz} \\ \text{sym} & & \sigma_{zz} \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} l \\ m \\ n \end{Bmatrix}$$

- دایره مور



$$\left\{ \begin{aligned} \sigma_{x'x'} &= \frac{\sigma_{xx} + \sigma_{yy}}{2} + \frac{\sigma_{xx} - \sigma_{yy}}{2} \cos 2\theta + \sigma_{xy} \sin 2\theta \\ \sigma_{y'y'} &= \frac{\sigma_{xx} + \sigma_{yy}}{2} - \frac{\sigma_{xx} - \sigma_{yy}}{2} \cos 2\theta - \sigma_{xy} \sin 2\theta \\ \sigma_{x'y'} &= -\frac{\sigma_{xx} - \sigma_{yy}}{2} \sin 2\theta + \sigma_{xy} \cos 2\theta \end{aligned} \right.$$



مرکز: $\frac{\sigma_{xx} + \sigma_{yy}}{2}$

شعاع: $\frac{\sigma_{xx} - \sigma_{yy}}{2}$