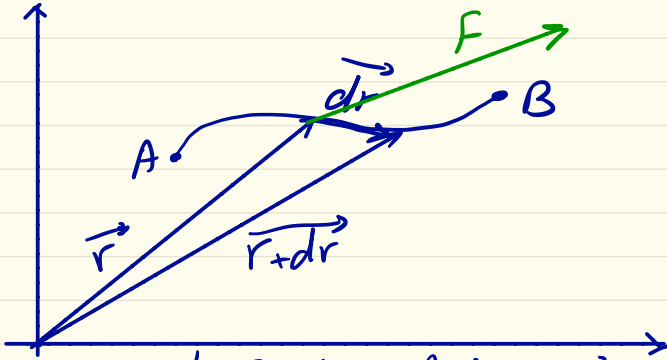


Chapter IX

Energy Principles of Structural Mechanics

9.1. Concepts of Work and Energy

میدزده مادی را در نظر بگیرید



این ذره تحت نیروی F از نقطه A به نقطه B می‌سیر کند و داده شده حرکت می‌کند. برای یک بازه کوچک dr یا du (جابجایی) کار انجام شده توسط نیروی F چنین تعریف می‌شود:

$$dw = \vec{F} \cdot d\vec{r} = F_1 du_1 + F_2 du_2 + F_3 du_3 \quad (9.1-1)$$

کل کار انجام شده توسط نیروی F در مسیر A تا B برابر است با:

$$W = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{u} \quad (9.1-2)$$

دقت شود که اگر جهت نیرو جایابی مخالف هم باشند کار انجام شده منفی خواهد بود. با توجه به مفاسم ضرب داخلی دیده می شود که کار انجام شده به مسیر بستگی ندارد یعنی:

$$W = W_B - W_A \quad (9.1-3)$$

همین کار انجام شده توسط یک همان رگول، زوج نیرو در یک چرخش کوچک

چنین خواهد بود:

$$dw = \vec{M} \cdot d\vec{\theta} = M_1 d\theta_1 + M_2 d\theta_2 + M_3 d\theta_3$$

(9.1-4)

$$\rightarrow W = \int_A^B \vec{M} \cdot d\vec{\theta} \quad (9.1-5)$$

از رابطه (9.1-1) می‌توان گفت که نرخ کار انجام شده (کار انجام شده در واحد زمان) در بازه کوچک $d\vec{u}$ برابر با $\vec{F} \cdot \frac{d\vec{u}}{dt}$ و از طرفی $\frac{d\vec{u}}{dt} = \vec{v}$ همان سرعت ذره است. لذا نرخ کار انجام شده برابر با $\vec{F} \cdot \vec{v}$ می‌باشد.

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{u} = (\vec{F} \cdot \vec{v}) dt \quad (9.1-6)$$

$$\Rightarrow W = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} \cdot \vec{v} dt \quad (9.1-7)$$

می‌توان تعمیم داد و گفت کار انجام شده توسط یک جسم مادی برابر است با مجموع کارهای انجام شده توسط ذرات آن.

کار انجام شده توسط ذره می‌تواند در اثر نیروهای خارجی یا داخلی باشند.

$$W = W_I + W_E \quad (9.1-8)$$

اگر جسم تحت نیروهای نقطه‌ای $\vec{F}^1, \vec{F}^2, \dots, \vec{F}^n$ باشد و آن نقاط جابجایی‌های $\Delta \vec{r}_1, \Delta \vec{r}_2, \dots, \Delta \vec{r}_n$ داشته باشند، کار انجام شده توسط نیروهای خارجی روی جسم طی زمان Δt برابر خواهد بود با:

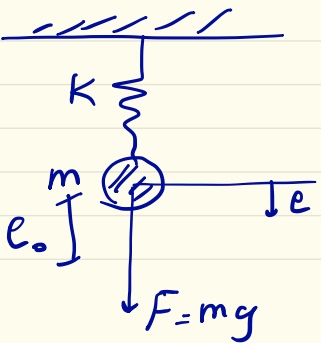
$$W_E = - \sum_{i=1}^n \vec{F}^i \cdot \Delta \vec{r}_i = - \sum_{i=1}^n \vec{F}^i \cdot \vec{v}_i \Delta t \quad (9.1-9)$$

علامت منفی بیانگر این است که کار انجام شده روی جسم، منفی کار ذخیره شده در جسم است وقتی Δt به سمت صفر میل کند جمع تبدیل به انتگرال می‌شود. در این حالت اگر جسم نیروی وارد بر ذرات جسم یا به عبارتی نیروی حجمی باشد آنگاه:

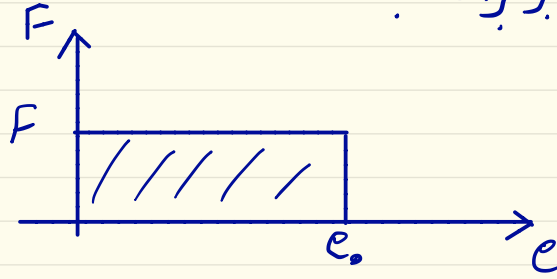
$$W_E = - \int_{\Omega} (\vec{F} \cdot \vec{u}) d\Omega \quad (9.1-10)$$

w_{ext} گاهی اوقات انرژی پتانسیل حاصل از اعمال نیروهای خارجی نامیده می‌شود با V نمایش داده می‌شود. در حالت کلی کار انجام شده توسط نیروهای داخلی برابر با کار انجام شده توسط نیروهای خارجی (انرژی پتانسیل حاصل از نیروهای خارجی) **نیست** (مسئله انرژی جنبشی) ولی وقتی جسم در حالت تعادل است در صورتی که نیروهای داخلی و خارجی تحت تغییر شکل‌های مجاز کوچکی *imaginal infinitesimal displacement/rotation* قرار بگیرند مجموع کار انجام شده توسط ذرات در اثر نیروهای داخلی و خارجی **برابر صفر** است (کار انجام شده توسط ذرات در اثر نیروهای خارجی برابر با منفی کار انجام شده توسط نیروهای داخلی است).

برای ردش شدن موضوع مرموز و فزیزیراد، تقریباً
 اگر نیروی F بصورت استتکی وارد شود:
 نیروی خارجی F به میزان e بستگی ندارد لذا

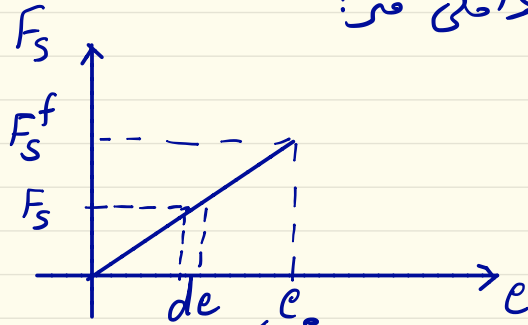


کار انجام شده، توسط نیروی خارجی برابر است با:



$$W_E = -(F e_0)$$

ولی ما را انجام شده توسط نیروی داخلی فنر:



چون میزان نیروی داخلی F_s بستگی به e دارد پس بران یک الان کوچک
 de کار انجام شده برابر با $F_s de$ می باشد لذا کل کار انجام شده

تا جایبائی e_0 برابر است با:

$$W_I = \int_0^{e_0} F_s(e) de$$

که اگر $F_s = ke$ باشد داریم:

$$W_I = \frac{1}{2} k e_0^2$$

من نیتیم که برای جایگزینی های بزرگ کار انجام شده، توسط نیروهای خارجی و داخلی برابر نیند
ولی اگر در حالت تعادل با هم تغییر شکل به $e_0 + \Delta e$ افزایش یابد:

$$\Delta W_E = -F \Delta e = -mg \Delta e$$

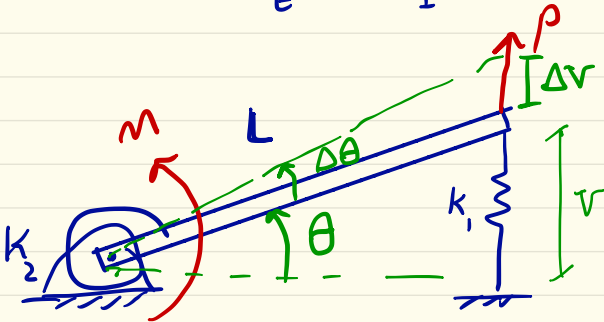
$$\Delta W_I = F_s \Delta e = k e_0 \Delta e$$

$$\Rightarrow \Delta W_E = \Delta W_I$$

چون $F = F_s$ است پس

مثال:

در حالت بدون بار $\theta = 0$ است و
 θ کوچک می باشد.



از حال تعادل به اندازه $\Delta\theta$ تغییر ایجاد می‌کنیم.

$$\begin{aligned}\Delta W_E &= -(P\Delta v + M\Delta\theta) \\ &= -\left\{ PL[\sin(\theta + \Delta\theta) - \sin(\theta)] + M\Delta\theta \right\} \\ &\approx -PL(\theta + \Delta\theta - \theta) - M\Delta\theta = -(PL + M)\Delta\theta\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Delta W_I &= F_S \Delta v + m_S \Delta\theta \\ &= k_1 v \Delta v + k_2 \theta \Delta\theta \\ &\approx (k_1 L^2 + k_2) \theta \Delta\theta\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \Delta W_I = -\Delta W_E$$

$$P = k_1 L \theta, \quad M = k_2 \theta \quad \text{چون}$$

$$\Delta W_I + \Delta W_E = 0$$

به عبارت دیگر