

$$\delta I = \epsilon \left(\frac{d\tilde{I}}{d\epsilon} \right) \Big|_{\epsilon=0}$$

$$\delta F = F(x, \tilde{y}, \tilde{y}') - F(x, y, y')$$

$$\delta I = \delta \int F dx = \int \delta F dx$$

می دانیم:

$$F(x, y + \epsilon \eta, y' + \epsilon \eta') = F(x, y, y') + \frac{\partial F}{\partial y} (\epsilon \eta) + \frac{\partial F}{\partial y'} (\epsilon \eta') + \dots$$

$$\delta F = \frac{\partial F}{\partial y} (\epsilon \eta) + \frac{\partial F}{\partial y'} (\epsilon \eta') \quad (1)$$

حال اگر انتخاب کنیم

$$F(n, y, y') \equiv y$$

$$\delta y = \epsilon \eta \quad (2)$$

حال بار دیگر

$$F(n, y, y') \equiv y'$$

$$\delta y' = \epsilon \eta' \quad (3)$$

$$\delta F = \frac{\partial F}{\partial y} \delta y + \frac{\partial F}{\partial y'} \delta y' \quad (4)$$

اگر از طرف راست رابطه (2) مشتق بگیریم داریم:

$$\frac{d}{dn} (\delta y) = \epsilon \eta' \xrightarrow{(3)} \frac{d}{dn} (\delta y) = \delta \left(\frac{dy}{dn} \right)$$

یعنی ادیراتور $\frac{d}{dn}$ و δ خاصیت جابجایی دارند.

با توجه به رابطه (4) می توان دید که دو ادیراتور δ و d تطابق کاملی ندارند.

با هم دارند.

$$dF = \frac{\partial F}{\partial x} dx + \frac{\partial F}{\partial y} dy + \frac{\partial F}{\partial y'} dy'$$

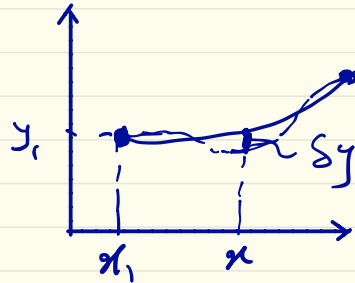
$$\delta F = \frac{\partial F}{\partial x} \delta x + \frac{\partial F}{\partial y} \delta y + \frac{\partial F}{\partial y'} \delta y'$$

صغیرات چون یک متغیر مستقل.

$$y = x^2 + 3 \sin(x)$$

$$\delta(x^2 + 3 \sin(x)) = 0$$

$$\delta(y) \neq 0$$



مثال:

$$\begin{cases} y(x_1) = y_1 \\ \tilde{y}(x) = y_1 \end{cases}$$

چیز خاصی مفید :

$$1) \delta(F_1 F_2) = (\delta F_1) F_2 + F_1 (\delta F_2)$$

$$2) \delta(F_1^2) = 2F_1 (\delta F_1)$$

$$3) \delta(y^2) = 2y \delta y$$

ادبیات و درک برداری متغیرهای وابسته (توابع) همانگونه رفتار می کنند که $\frac{d}{dx}$ برداری متغیرهای مستقل.

مثال :

$$I(u) = \int_{x_1}^{x_2} \left(\frac{c_0}{2} u^2 + \frac{c_1}{4} \dot{u}^4 + \frac{c_2}{2} \ddot{u}^2 + f(x) u \right) dx$$

$\delta I = ?$

$$\delta I = \int \delta F dx = \int \left(c_0 u \delta u + c_1 \dot{u}^3 \delta \dot{u} + c_2 \ddot{u} \delta \ddot{u} + f u + f \delta u \right) dx$$

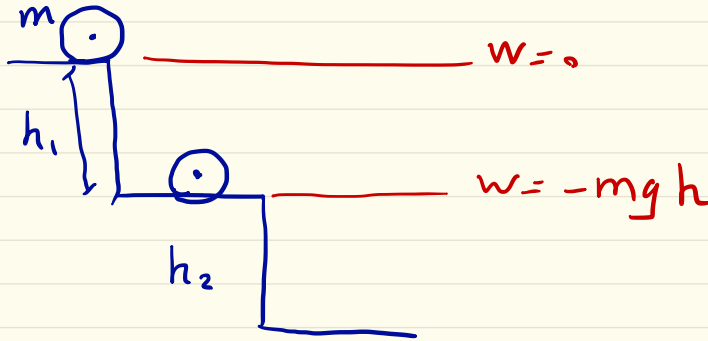
b. Energy Methods

کل انرژی پتانسیل

$$I \equiv \int (\sigma + w) dx \equiv$$

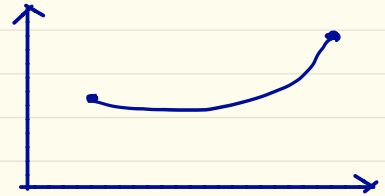
انرژی کرنشی
انرژی پتانسیل نیروهای خارجی

توسط نیروهای خارجی
ما را انجام ندهد



① اصل مینیمم انرژی پتانسیل

مینیمم



لاگرانژی $L = T - V$
 انرژی جنبشی T انرژی پتانسیل V

⑤ هیلتون

انتگرالی

$$I \equiv \int_{t_0}^{t_1} (T - V) dt \equiv$$

حینیم

$$\delta I = 0$$

C-weak Form

معادله $l(u) = u^2 + 3 \sin(u) + u u' = 0$ حد تعریف:

۱- فانتکال $l(u)$ را بر حسب u حقیقی گویند اگر فقط اگر u در پراپرتی

$$l(\alpha u + \beta v) = \alpha l(u) + \beta l(v)$$

۲- فانتکال $B(u, v)$ را در حقیقی گویند اگر فقط اگر

$$B(\alpha u_1 + \beta u_2, v) = \alpha B(u_1, v) + \beta B(u_2, v)$$

$$B(u, \alpha v_1 + \beta v_2) = \alpha B(u, v_1) + \beta B(u, v_2)$$

فرض کنید معادله زیر را داریم

$$L(u) = P$$

$$\tilde{u}(x) = \sum_{i=1}^n a_i \phi_i(x)$$

توابع اولیه

مثلاً

$$= a_1 + a_2 x + a_3 x^2 + \dots$$

$$= a_1 \sin(x) + a_2 \sin(2x) + \dots$$

شکل مشخص شده معادله فوق به ترتیب زیر بدست می آید:

مرحله اول: یا متن انتگرال دزنی باقیمانده:

$$R = L(\tilde{u}) - P$$

باقیمانده

$$\int w_i(x) R dx = 0$$

انتگرال دزنی باقیمانده

توابع وزن

مرحله دوم: کم کردن درجه مشتق تابع u در عبارت انتگرال دزنی

با استفاده از روش انتگرال جزء به جزء

$$\int_0^L w dv = - \int_0^L v dw + [wv]_0^L \quad \text{انتگرال جزء جزء:}$$

$$- \frac{d}{dx} \left(a \frac{du}{dx} \right) = q(x) \quad \text{مثال:}$$

$$\text{B.C. : } u(x) = u_0, \quad a \frac{du}{dx} \Big|_{x=L} = Q_0$$

$$\int_0^L w \left[- \frac{d}{dx} \left(a \frac{du}{dx} \right) - q \right] dx = 0 \quad \text{حل:}$$

$$\int_0^L \left(\frac{dw}{dx} a \frac{du}{dx} - w q \right) dx - \left[w a \frac{du}{dx} \right]_0^L = 0$$

عبارت مرزی

معادله فوق شکل تضعیف شده معادله اصلی می باشد.

توجه از: شکل تابع تعرف $u(x)$ به آن گونه ای که تابع مرزی w در عبارت مرزی

ظاهر شده است (اصغیرهای اولیه می نامند). (در این مثال u اصغیر اولیه است)

و مقدار معین متغیر اولیه روی مرز را شرط مرزی اسامی (E.B.C) می نامند.

$$u = u_0 \quad \text{شرط مرزی اسامی (هندسی)}$$

توجه 2: شکل تابع هدف (u) به همان گونه ای که در عبارت مرزی ظاهر شده است را متغیرهای

تانویه می نامند. (در این مثال $\frac{du}{dn}$ متغیر تانویه است)

و مقدار معین یک متغیر تانویه در روی مرز را شرط مرزی طبیعی (N.B.C) می نامند.

$$\frac{du}{dn} = f_0 \quad \text{طبیعی (انرژی)}$$

$$\text{مثال:} \quad \frac{d^2}{dn^2} \left[b(n) \frac{d^2 w}{dn^2} \right] - f(n) = 0 \quad \text{تیر}$$

w : فنر تیر
 b : عرض تیر

$$\int_0^L \nu \left[\frac{d^2}{dn^2} \left(b \frac{d^2 w}{dn^2} \right) - f \right] dn = 0$$

تابع وزن

$$\int_0^L \left[\left(-\frac{dv}{dx_1} \frac{d}{dx_1} \left(b \frac{d^2 w}{dx_1^2} \right) - v f \right) dx_1 + \left[v \frac{d}{dx_1} \left(b \frac{d^2 w}{dx_1^2} \right) \right]_0^L \right] = 0$$

عبارت جزئی

$$\int_0^L \left(b \frac{d^2 v}{dx_1^2} \frac{d^2 w}{dx_1^2} - v f \right) dx_1 + \left[v \frac{d}{dx_1} \left(b \frac{d^2 w}{dx_1^2} \right) - \frac{dv}{dx_1} b \frac{d^2 w}{dx_1^2} \right]_0^L = 0$$

این w و $\frac{dw}{dx_1}$ متغیرهای اولیه هستند

متغیرهای ثانویه
 v و m